(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2001-228820 (P2001-228820A)

(43)公開日 平成13年8月24日(2001.8.24)

(51)Int.Cl. ⁷	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	機別記号	FI		テーマコート*(参考)
G 0 9 G	3/28		C 0 9 G	3/20	611A 5C080
	3/20	6 1 1			6 2 4 M
		6 2 4			6 4 2 A
		642		3/28	H

審査請求 未請求 請求項の数9 OL (全 25 頁)

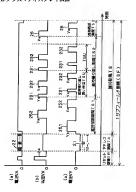
(21)出順番号	特職2000-34876(P2000-34876)	(71)出職人 000006013 三菱電機株式会社
(22) お願日	平成12年2月14日(2000.2.14)	東京都千代田区丸の内二丁目2番3号
		(72)発明者 永井 孝佳
		東京都千代田区丸の内二丁目2番3号 三 菱電機株式会社内
		(74)代理人 100089233
		弁理士 吉田 茂明 (外2名)
		Fターム(参考) 50080 AA05 BB06 DD% EE29 FF12
		GG12 HH02 HH04 HH05 JJ02
		1104 1106

(54) 【発明の名称】 プラズマディスプレイパネルの駆動方法及びプラズマディスプレイ装置

(57)【要約】

【課題】 省電力化と表示品質の向上とを両立しうるP DPの駆動方法を提供する。

【解決手段】 維持期間下5は、1つ又は複数の維持縦 り返し最小単位TSUから成る維持線(遊乱期間TS2 を含む、維持線型退し最小単位TSUにおいて、網の狭い維持/パルス231を維持電能と走査電船とに順次に印加し、その後、編の広い維持/パルス231は立ち上がり時及び立ち下がり時は放電を形成するので、維持/パルス231によって発化効率ないしは発光頻度を向よってとができるので、維持/パルス23によって発化効率ないしは発光頻度を向よってとができるので、維持/パルス231によって発化効率ないしな発光頻度を向よるとができるので、維持/パルス231によれば 電荷を十分に蓄積することができるので、維持/パルス2 31のみを連続して印加する場合に発生する放電の弱小 化及びなが消失を防止することができる。



【特許請求の範囲】

【請求項.1】 複数の第1電極と、複数の第2電極と、それぞれが前記第1電極の一部と前記第2電極の一部と を含んで構成される複数の攻電セルとを構え、前記第1 電極と前記第2電極との間に電位差を与えて前記放電セルに放電を形成するアラズマディスアレイパネルに適用 される限額がまたかって、

前記複数の放電セルのそれぞれについて、表示発光を行 うか否かを規定するアドレス動作と、前記第 1 電極と前 記第 2 電橋とは静かは、みを印加して前記電位差を生じ せしめて前記アドレス動作で前記発光表示を行うように 規定された前記放電セルに面像表示を担う維持放電を形 成する維持動作とを分配して行う場合、前記維持動作を 行う維持期間において、

前記第1電極と前記第2電極との少なくとも一方に、少 なくとも1つが他とは異なる波形の複数の前記維持バル スを印加するという単位動作を、所定の回数実行するこ とを特徴とする、プラズマディスプレイバネルの駆動方 法

【請求項2】 請求項1に記載のプラズマディスプレイ パネルの駆動方法であって、

前記少なくとも1つの前記維持パルスの振幅又はパルス 幅は、前記他の前記維持パルスとは異なることを特徴と する、プラズマディスプレイパネルの駆動方法。

【請求項3】 請求項1又は2に記載のプラズマディス プレイパネルの駆動方法であって、

連続した前記維持パルス間の休止期間の少なくとも1つ の長さが、他の前記休止期間とは異なることを特徴とす る、プラズマディスプレイパネルの駆動方法。

【請求項4】 複数の第1 電極と、複数の第2 電極と、 それぞれが前記第1 電極の一部と 前記第2 電極の一部と を合んで構成される複数の放電セルとを構え、前記第1 電極と前記第2 電極との間に電位差を与えて前記放電セルに放電を形成するブラズマディスプレイパネルに適用 される駆動抗さであって、

前記機かり気電セルのそれぞれについて、表示発光を行 うが否かを規定するアドレス動作と、前記第1電極と前 記算2電極とに維持パルスを印加して前記電位を定 世とめて前記アドレス動作で前記発光表示を行うように 規定された前記状電セルに面像表示を担う維持放電を形 成する維持動作とを分離して行う場合、 前記維持動作を分離共開において、

前記第1電極と前記第2電極との少なくとも一方を複数 のグループに分割した上で、

語記維持バルスの立ち上がりのタイミングを前記グルー 丁間でずらして前記維持バルスを前記第1電極又は一及 び前記第2電極に印加すると共に、前記第1電極又は一 及び前記第2電極に前記立ち上がりの順番を変更して前 記維持バルスを複数回印加するという単位動作を、所定 の回数実行することを特徴とする、プラスマディスプレ イパネルの駆動方法。

【請求項5】 請求項4に記載のプラズマディスプレイ パネルの駆動方法であって、

前記単位動作において、

前記維持パルスの前記立ち上がりの前記順番を循環的に 変更して、前記維持パルスを複数回印加することを特徴 とする、プラズマディスプレイパネルの駆動方法。

【請求項6】 請求項4又は5に記載のプラズマディス プレイパネルの駆動方法であって、

前記単位動作において、

前記維持バルスの立ち下がりのタイミングを前記グルー フ間でずらすことを特徴とする、プラズマディスプレイ パネルの駆動方法。

【請求項7】 請求項6に記載のプラズマディスプレイ バネルの駆動方法であって、

前記単位動作において、

前記維持バルスの前記立ち下がりの順番を循環的に変更 して、前記維持バルスを立ち下げることを特徴とする、 プラズマディスプレイパネルの駆動方法。

【請求項8】 複数の第1電極と、複数の第2電極と、 それぞれが前記第1電極の一部と前記第2電極の一部と を含んで構成される複数の放電セルとを備え、前記第1 電極と前記第2電極との間に電位差を与えて前記放電セルに放電を形成するアラズマディスプレイパネルに適用 される原動抗たであって

前記機及の放電セルのそれぞれについて、表示発光を行うか否かを規定するアドレス動作と、前認第1電極と前記算。電極とは維持がルスを印加して前記電位差をせせしがて前記アドレス動作で前記発光表示を行うように規定された前記な電レルに画像表示を担う維持放電を形成する維持動作とを分類して行う場合、前記維持動作を行う維持期間において、

前記第1電極に、その立ち上がり時及び立ち下がり時に 前記維持放電を形成可能な前記維持パルスを印加する一 方で、

前記第2電極に、その立ち上がり時のみに前記維持放電 を形成可能な前記維持パルスを印加するという単位動作 を、所定の回数実行することを特徴とする、プラズマディスアレイパネルの駆動方法。

【請求項9】 請求項1. 乃至8のいずれかに記載のアラ ズマディスアレイパネルの駆動方法を用いて、前記プラ ズマディスアレイパネルを駆動することを特徴とする、 アラズマディスアレイ装置

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、プラズマディス プレイパネル (以下、「PDP」とも呼ぶ)の駆動方法 及びプラズマディスプレイ装置に関するものであり、特 に、PDP 及びプラズマディスプレイ装置の省電力化及 び表示品質の向上に関する。

[0002]

【従来の技術】図 16 に従来のアラスマティスアレイ装置 201 Pの全体構成のプロック図を示す。このような構成は、例及は特開年7-160218号公権 (特計第27-2753号) に開示される。図16 において、制御回路 10 6は、人力信号としてのクロック信号でした、重任デークDATA、兼信前間信号 VSYNC及び水平同期信号 HSYNC 区が水平可期信号 HSYNC 区域と、アドレスドライバ105、「共通ドライバ104」を対して出力する。制御回路 10 6及び各ドライバ102、103、104、105には、電源回路 10 7が生成・出力する。配けては、電源回路 10 7が生成・出力する。配けては、電源回路 10 7が生成・出力する配圧V c、Vd、Vy、Vs、Vw、Vaの内の研究の電圧が供給される。

【0003】 X共通ドライバ104とアドレスドライバ105とはそれぞれ期間回路106からか制御信号に基づいて所定の電圧を生成し、かかる電圧ををドライバ104、105の出力端子に接続されたいかゆる3電極面放電型の交流型PDP、101の維持電松1〜XN(は自然数) 及びアドレス電像上へAMの各電極に対して出力する。このとき、N本の維持電極XI-XN(は計画に接続されており、同つ電圧が印加され。また、Y共進ドライバ102は、制御回路106からの制御信号に基づいて所定の電圧を生成し、かかる電圧を走走ドライバ103を介して走査電格Y1~YNの各電極に供給する。

[0004] なお、N本の維持電極XI-NXの個子を 別することなく単に「維持電路ス」とも呼び、開発に各 走電電筒YI-YN及び各アドレス電像AI-A Mをそれぞれ たりの1051回 6に示すように、PDP101では、 100051回 6に示すように、PDP101では、 1本の維持電極V及び1本の走査電板がから成る1対の 電極対(以下、電極対X、Y」のように呼ぶ)とアド レス電像Aとの1立体)交差点それぞれに、1個の放電 セルびが解放される。なお、電極対X、YはPDP10 1の表示分7と2個当する。

【0006】次に、図17に、プラズマディスアレイ装置201PのPDP101の概式的か分解解拠型を示す。図17では3個の放電セルC(図16参照)を図示している。図17に示すように、PDP101は、放電型間160度/1尺で互いに平行に配置された両直基板151と背面基板161とを有する。前面基板151の放電板次及び乗金運板下近下に平行に形成されている。両電板次、次度が前面接板151の上記表面を関うように、誘電体層ないとは絶縁間152が形成されている。高速体層152の放電空間160側の表面上に、核化マグネシウム(MgO)等の高2次電子放出材料から成る保護期155が形成されている。

【0007】他方、背面基板161の放電空間160側

【0008】なお、蛍光体層164と背面基板161と の間に、背面基板161の上記表面及びアドレス電極A を覆って誘電体層ないしは絶縁層が形成される場合もある。

【0009】次に、プラズマディスプレイ装置201P におけるPDP101の駆動方法として、いわゆるサブ フィールド (SF)階調法を図18及び図19を参照し つつ説明する。なお、図18及び図19に示す駆動方法 (第1の先行技術)は例えば上記公報に開示される。 【0010】ここでは、図18に示すように、1フレー ム期間を8個のサブフィールドSF1~SF8に分割す る場合を説明する。各サプフィールドSF1~SF8は 更にリセット期間(消去期間とも呼ばれる). アドレス 期間(書き込み期間とも呼ばれる)及び維持放電期間 (維持期間又は表示期間とも呼ばれる)に分けられる。 リセット期間では、直前のサブフィールドの表示履歴と して残存する壁電荷を消去する。アドレス期間では、後 続の維持期間において画像を成す表示発光ないしは表示 点灯を発生させるべき放電セルCに、画像データDAT Aに基づいた壁電荷を付与する。そして、維持期間で は、アドレス期間において壁電荷が萎積された放電セル に維持放電を生じさせ、表示発光を行う。上記各期間の 具体的な駆動方法を図19を参昭しつつ説明する。

【0011】まず、リセット期間では、時刻しなにおいて、維持電極Xに全面書き込みがルスないしはアライミングバルス24を印加して、全ての放電セルでに放電を発生させる。かかる全面書き込みがルス24の立ち下がり時である時刻もしたおいて、自己活去放電を発生させて全ての放電セルでにおいて壁電荷の消去を行う。なお、全面書き込みがルス24と同期してアドレス電極Aに電圧Vawを印加する。

【0012】引き終、アドレス期間において、乗金電極 ソニ〜Yik・順次に走査がルス21を印加すると共に、ア ドレス電極AI〜AMに入力庫保テータDATAに基づく アドレスがルス22(電圧(ーVy))を印加する(例 えば時刻して参照)。かかる動作によって、維料期間に おいて表示発光させべら参照セル・にコアドレス放電な いしは書き込み放電を発生させて、当該放電セルと内に 整電荷を蓄積させる。なお、アドレス期間においてアド レスパルス21の印加期間以外では走査電極Yに電圧 (-Vsc)を印加し、走査電極Y1~YNの走査中、維 持電極Xに電圧Vaxを印加する。

【0013】その後に続く維持期間において、維持電能 北と走査電極Yとに電圧Vsの維持バルス23を交互に 印加する(時刻t d及び時刻t・を照り、このとき、ア ドレス期間で壁電荷が板された放電セルでにおいての を維持バルス23の立ち上がり直接に維持放電が生じ る。かかる維持放電によって放電セルで分乗化し、PD P101金面として画像が表示される。なお、維持期間 サーアドレス電解人に置下V8、22を的加さの サーアドレス電解人に置下V8、22を的加さの サーアドレス電解人に置下V8、22を的加さの 1000年の 1000年の

【0014】サブフィールド南測法では、各サプフィールドSFIへSF S解金維持・ハス23の和加加度数定することによって、各サプフィールドSFIへSF8の発光強度が設定される。このとき、各サプフィールドSFIへSF8の発光強度を所受が必要が、といったが、フレールドSFIへSF8において発光を行わせるかを制御することによって、拠言すれば、各サプフィールドSFIへSF8の発光強度を組み合わせることによって、多階測表示が行われる。

[0015]

【発明が解決しようとする課題】従来の駆動方法は以下 のような問題点を有している。

(第10周匯点)まず、従来の駆動方法は、CRT (a thock Ray Tub)等の他のディスアレイデバイスと比べ て発光効率が低いという問題点を有している。このと き、高い発光頻度を得るためにはPDP101への供給 電力を限させれば良いが、かかる場合には清確な力の 増大を招いてしまう。つまり、従来の駆動方法では、高 輝度化という表示経費の由と注積度は力が成成域とを両立 させることは難しいという問題はがある。

【0016】かかる問題点を解決しうる駆動方法の一つが、例えば特開平11-109914号公報に開示されている。かかる駆動方法(等2の先行技術)を図20のタイミングチャートを参照しつつ説明する。

【0017]図20中の(c)を見れば分かるように、 詩原駅方法では、維持が4x23の立ち上がり時に外 部印加電圧を主体とする放電を発生させる上球1、維持 バルス23の立ち下が1時に壁電荷を主体とする放電 (自己消去放動)を発生させる。こめように1つの維持 バルス23で以て2回の放電を形成することによって、 発光効率を改善しうるとしている。なお、維持がルス2 の幅を狭くに当該維持が4x23の立ち上が19時の 放電で生成された空間電荷を利用すれば、比較的容易に 上述の壁電荷を主体とする放電を形成しうるとしている。

【0018】しかしながら、維持パルス23の幅を狭く すると、維持パルス23の立ち上がり時の放電によって 生成された空間電荷が襲電荷として十分に蓄積される前 にバルスが立ち下がってしまう場合がある。しかも、引 き続いて当該維持バルス23の立ち下がり時においても 放電を形成するので、不十分ながらも蓄積された上記壁 露荷は立ち下かり時の放電によって減少してしまう。こ のため、次の維持バルス23の立ち上がり時の放電は先 の同放電よりも弱く、しかも、かかる放電によって壁電 荷は豆に減少する。

【0019】このため、小は入幅の狭い(植特)ハルス を連続して印加すると、放電が次率に得くなってしま う。このとき、維持期間において維持・バルス2 3を所定 の回数、印加、終えるまで放電が持続せずに立ち消えて セまう場合も生うると考えられる。即ち、図2 0 の態 動方法によれば、発光効率は改善されらる一方で、放電 ないしは光光が不安定になるという別側の表示品質上の 問題が経過され

【0020】更に、維持パルス23の幅を狭くするとバルスの開閉が恒くなるので、放電発生時に流える放電電流パルスの単位時間あたりの個数が多くなる。 換言すれば、放電電流の電流の度ないしは電源に流れる電流のビークが大きくなってしまう。

【0021】(第2の問題点) 従来の駆動方法では、維 持いかス23は次共通ドライバ104及びY共通ドライ バ102において生成されて、PDP1010両面全体 に対して同時に印加される。このとき、画面全体ないし は全ての放電セルにおいて一斉に放電が発生するので、 非常に大きなと一々電流が大場下ライバ104及びY 共通ドライバ102からPDP101へ供給される。例 よば対角100cm(40型)のPDPでは、上記ビー ク電流は2004に達する場合ある。このため、 の駆動方法は、次共通ドライバ104及びY共通ドライ バ102の各積板回路における電力損失が大きいという 清電電力トの間面を有している。

【0022】また、米共通ドライバ104及びソ共通ド ライバ102には上班の大きなピークを有する電流を供 終する能力が要求わる、このため、米共通ドライバ 04及びY共通ドライバ102の回路規模を大きくせざ るを得ず、その結果、米共通ドライバ104及びY共通 ドライバ102のコスト・アップを招いてしまうという 問題点をも有している。

【0023】かかる問題点を解決しうる影動方法の一つ が、例えば特勝平下 - 319 42 4 9 会報に勝示されて いる、かかる駆動方法(第3の先行技術)を図21のタ イミングチャートを参照しつつ説明する。図21に示す 駆動方法では、走査電優Y1~YNをQ備のグループに分 けると共に、各グループ時に位相の異くる維持がいス2 3を印明する(時刻1 p 2 ー時刻1 p 11 参照)、上記 公報では、これにより放電電流のビーク値を1/Qにで きるとしている。

【0024】しかしながら、かかる駆動方法では、放電

を形成する際の条件が走査電極Y1~YNのグループ毎に 異なるので、各グループ間で発光の強度が異なる場合が ある。このような発光強度の違いは表示むらとして観測 されるので、図21の駆動方法によれば表示品質が低下 してしまうと考えられる。この点を以下に詳述する。 【0025】図21の駆動方法によれば、時刻tp3に おいて〇個の内の一のグループの走査電極Yに属する放 雷セル(以下、「一のグループの放電セル」のように呼 ぶ)に維持放電が発生する(図21中の(b)及び (f)参照)。かかる放電により、当該放電セルの放電 空間内にイオンや励起原子などの空間電荷が発生する。 【0026】次に、時刻tp4において、Q個の内の他 の一のグループの走査電極Yに属する放電セルに維持放 電が発生する(図21中の(c)及び(f)参照)。 【0027】このとき、一のグループの放電セルと他の 一のグループの放電セルとが近接している場合。一のグ ループの放電セルで生じた空間電荷は、他の一のグルー プの放電セル近傍まで速やかに拡散する。このため、他 の一のグループの放電セルにおける放電形成はかかる空 間電荷の影響を受ける。例えば、他の一のグループにお ける故電セルでは、一のグループの放電セルにおける放 電と比較して、放電開始電圧が低下したり、電圧を印加 してから放電が開始されるまでの遅れ時間が短くなった りする。このように放電を形成する際の条件が異なるの で、一のグループの放電セルと他の一のグループの放電 セルとで発光強度に相違が生じうる。

[0028]かかる発光態度の違いはおすかであって も、実質的な表示。他の形下として観測される。これ は、人の視覚特性において、同一表示面に存在する頻度 の異なる調域を護則する能力は極めて高いからである。 [0029] 同様に、時期 にう及び呼射 にりにおける な電もそれ以前の放電の影響を順次に受けるので、グ ルーフ油に発光態度が異なる。その結果、走在電極のグ ループの場界に沿った表示ならが観測される。

【0030】本発明はかかる点に鑑みてなされたものであり、省電力化と表示品質の向上とを両立しうるPDPの駆動方法及びプラズマディスプレイ装置を提供することを目的とする。

[0031]

【課題を解決するための手段】(1) 請求項』に記載の 発明に係るアラズマディスフレイパネルの観動方法は、 教気の第1電極と、複数の第2電極と、それぞれが前記 第1電極の一部と前記第2電極の一部とを含んて構成さ える複数の放電セルとを備え、前記第1電極と前記第2 電極との間に電位差を与えて前記放電セルに放電を形成 するアラズマディスプレイパネルに適用される原動方法 であって、前記被限の放電セルを表で表でれている。 示発光を行うか否かを規定するアドレス動作と、前記第 1電接と前記第一級を規定するアドレス動作と、前記第 1電接と前記第一級を規定するアドレス動作と、前記第 1電接と前記第一級を規定するアドレス動作と、前記第 1電接と前記第一級を規定するアドレス動作と、前記第 行うように規定された前記数電セルに画像表示を担う維持数電を形成する維持動作とや滑削して行う場合。 維持動作を行う維持期間において、前記第1電能と前記 第2電機との少なくとも一方に、少なくとも1つが他と は異なる波形の複数の前記維持パルスを印加するという 単位動作を、所定の回数実行することを特徴とする。 (0032)(2)請求項2と記載の発明に係るアラズ マディスアレイバネルの駆動方法は、請求項1に記載の アラズマディスアレイバネルの駆動方法は、請求項2はが比え幅 かなくとも1つの前記維持パルスの頻幅欠はが比え幅

る。 【0033】(3)請求項3に記載の発明に係るアラズ マディスプレイバネルの原動方法は、請求項1又は2に 記載のアラズマディスプレイパネルの駆動方法であっ て、連続した前記維持バルス間の休止期間の少なくとも 1つの長さが、他の前記休止期間とは異なることを特徴 とする。

は、前記他の前記維持パルスとは異なることを特徴とす

【0034】(4)請求項4に記載の発明に係るプラズ マディスプレイパネルの駆動方法は、複数の第1電極 と、複数の第2電極と、それぞれが前記第1電極の一部 と前記第2電極の一部とを含んで構成される複数の放電 セルとを備え、前記第1電極と前記第2電極との間に電 位差を与えて前記放電セルに放電を形成するプラズマデ ィスプレイパネルに適用される駆動方法であって、前記 複数の故電セルのそれぞれについて、表示発光を行うか 否かを規定するアドレス動作と、前記第1電極と前記第 2電極とに維持パルスを印加して前記電位差を生じせし めて前記アドレス動作で前記発光表示を行うように規定 された前記放電セルに画像表示を担う維持放電を形成す る維持動作とを分離して行う場合、前記維持動作を行う 維持期間において、前記第1電極と前記第2電極との少 なくとも一方を複数のグループに分割した上で、前記維 持パルスの立ち上がりのタイミングを前記グループ間で ずらして前記維持バルスを前記第1電極又は/及び前記 第2電極に印加すると共に、前記第1電極又は/及び前 記第2電極に前記立ち上がりの順番を変更して前記維持 パルスを複数回印加するという単位動作を、所定の回数 実行することを特徴とする。

【0035】(5)請求項5に記載の発明に係るアラズ マディスアレイバネルの限動方法は、請求項4に記載の アラズマディスアレイバネルの限動方法は、方で、前記 単位動作において、前記維持バルスの前記立ち上がりの 前記順器を簡單的に変更して、前記維持バルスを複数回 印加することを特徴とする。

【0036】(6) 請求項6に記載の発明に係るプラズ マディスアレイパネルの駆動方法は、請求項4又は5に 記載のプラズマディスアレイパネルの駆動方法であっ こ、前記単位動作において、前記維持がルスの立ち下が りのタイミングを前記グループ間でずらすことを特徴と する。

【0037】(7) 請求項「に記載の発明に係るアラズ マディスプレイバネルの服動方法は、請求項6に記載の プラズマディスプレイバネルの服動方法であって、前記 単位動作において、前記機持バルスの前記立ち下がりの 順番を預理的に変更して、前記機持バルスを立ち下げる ことを装飾とする。

【0038】(8)請求項8に記載の発明に係るプラズ マディスプレイパネルの駆動方法は、複数の第1電極 と、複数の第2電極と、それぞれが前記第1電極の一部 と前記第2電極の一部とを含んで構成される複数の放電 セルとを備え、前記第1電板と前記第2電極との間に電 位差を与えて前記放電セルに放電を形成するプラズマデ ィスプレイパネルに適用される駆動方法であって、前記 複数の放電セルのそれぞれについて、表示発光を行うか 否かを規定するアドレス動作と、前記第1電極と前記第 2電極とに維持パルスを印加して前記電位差を生じせし めて前記アドレス動作で前記発光表示を行うように規定 された前記放電セルに画像表示を担う維持放電を形成す る維持動作とを分離して行う場合、前記維持動作を行う 維持期間において、前記第1電極に、その立ち上がり時 及び立ち下がり時に前記維持放電を形成可能な前記維持 パルスを印加する一方で、前記第2電極に、その立ち上 がり時のみに前記維持故電を形成可能な前記維持バルス を印加するという単位動作を、所定の回数実行すること を特徴とする。

【0039】(9)請求項9に記載の発明に係るアラズ マディスプレイ装置は、請求項1乃至8のいずれかに記 載のアラズマディスプレイパネルの駆動方法を用いて、 前記アラズマディスプレイパネルを駆動することを特徴 とする。

[0040]

【発明の実施の形態】<実施の形態1>

(プラズマディスプレイ装置の全体構成)図1に、実施の形態1に係るアラズマディスプレイ装置201の全体構成のプロック図を示す、図1に示すように、プラズマディスプレイ装置201は、大別して、PDP11と、共通ドライバ4と、Y共通ドライバ5と、これらのドライバ2〜アトレスドライバ5と、これらのドライバ2〜7を列削する制御回路6とを備える。なお、走査ドライバ2及びY共通ドライバ3を総称して走査電整側ドライバないしばYドライバ3とと時に、

【0041】なお、図1中への図示は省略するが、プラ ズマディスアレイ装置201は、上記ドライバ2~5及 び制御回路6それぞれに所定の電源電圧を供給する電源 回路(図16の電源回路107に相当)を備える。

【0042】PDP11として一般的な3電極面放電型 のAC型PDPが適用可能であるため、ここでは既述の 図17に示すPDP101を適用する場合を説明する。 このため、PDP101の構成要素と同等のものには同 一の符号を付している。また、図1には、PDP11の 構成要素の内で以下の説明に必要なののみを抽出して 図示している。即ち、近いに平行に配置されたい本の維 持電極(第1電極) X1~XN及び走査電極(第2電極) Y1~YNと、互いに平行に配置されたM本のアドレス電 移私1~AMのみを模式命に配置されたM本のアドレス電 極入1・AMのを模式命に関于している。なき、維持電 極(第1電極)及び/又は走査電極(第2電極)を透明 電極と、いわゆる母電板(バス電極とも呼ばれる)とで 様成しても構造かい。

構成しても構わない。
[0043]また、図1に示すように、維持電極Xi
(i:1~N)と走査電価Yiとが隣接して配置されて電極材Xi、Yiを成している。また、アドレス電島Ak
(k:1~M)に上記電極材Xi、Yiを重査を成して
(3次元的には、図17のPDP101のように立体交差するように)配置されている。このとき、電胎材X
(ゾビアドレス電極Akとが成する(立体)交差部で
以て、放電セルでいしは発光セルでが規定される。即
5、放電セルでは、電極Xiの一部と電極Yiの一部と

【0044】N本の維持電極X1~XNはX共通ドライバ 4に共通に接続されており、走査電極Y1~YNは走査ド ライバ2を介してY共通ドライバ3に接続されている。 また、アドレス電極A1~AMはアドレスドライバ5に接 継されている。

【0045】朝即回路6は従来の制御回路106(図16参照)と同等の構成を有しており、入力された画像データDATAを、クロック信号でLK、垂直同期信号VSYNC、水平同期信号HSYNC等の入力信号に基づいて、各ドライバ5、4、2、3を制御する各シーケンス制御信号CNT1、CNT2、CNT31、CNT32を生成して出力する。

【0046】制御信号CNT2に基づいて、X共通ドラ イバ4は維持電陸X1・Xnに所定の電圧を共通に供給す る。また、制御信号CNT32に基づいてY共通ドライ バ3が所定の動作を行い、制御信号CNT31に基づい て走壺ドライバ2が所定の動作を行う。

【0047】 Y地通ドライバ3及びX共議ドライバ4社 それぞれ複数の電路に対して共通に供給される電圧、例 えばプライミングパルスや維持パルス等を生成して出力 する。これに対して、走差ドライバ2は、各走を電影 に個別に供給する電圧、例えば走査パルス等を生成して 出力すると共に、Y共通ドライバ2において生皮して 電圧を受け取り、これを各走査電極Y1~YNに伝達す

【0048】アドレスドライバ5は、制御信号CNT1 と、制御回路6を介して入力される画像データDATA とに基づいて、各アドレス電優Aにアドレスパルスとし ての所定の電圧パルスを供給する。

【0049】プラズマディスプレイ装置201は、X共通ドライバ4及びYドライバ32を含む駆動装置によっ

てPDP11を以下のように駆動する。

【0050】(プラズマディスアレイ装置の動作)プラ ズマディスアレイ装置201におけるPDP11の駆動 方法として、例えば既述のサプフィールド階部法(図1 8及び図19参照)が基本時に適用可能である。即ち、 1フレーム(例えばテレビ画像の場合、16。6m。 c)を、それそれがりセット期間、アドレス期間及び維 持期間を備えた被数のサプフィールドに分割して駆動す 方法が適用可能である。但、後記録があるように、 維持期間における駆動方法は従来の駆動方法とは異な

【0051】図2に、アラズマディスアレイ装置201 によるPDP11の駆動方法を説明するためのタイミン グチャートを示す。図2には1つのサブフィールドにお けるタイミングチャートを図示している。なお、図2中 の(a)~(c) はそれぞれアドレス電路丸、根持電格 X及び走査電橋Yへの各印加電圧VA、VX、VYの電 圧波形である。以下に、リセット期間TR、アドレスサ 間TA及び推構開間下Sでの各駆動方法を設明する。

【0052】直前のサプフィールドの表示限度として残 年する壁電海の消去あるいは均一化を行う動作をリセット動作と呼び、リセット動作を行う期間をリセット期間 と呼ぶ、また、表示させるべき画像に応じて、それぞれ の数電セルについて、後途する維持期間TSにおける表 示発光を行わせるか否かる規定する動作をアドレス動作 と呼び、アドレス動作を行う期間をアドレス期間と呼 に

【0053】具体的には、リセット動作からアドレス動作はまでの一連の動作により、表示発光を行わせる放電セルについては維持か加入を印加したときに維持技能を開始できる程度の単の整電がを発し、(この状態をON大収を単たのいては壁電筒を無くす(この状態をOF下状態と呼ぶ)。 なお、OFF 状態は、維持が加入を印加しても排技能が開始しない程度を要な電荷が残っている場合を含む、

【0054】このリセット動作からアドレス動作までの 連動輸作は、(1) リセット動作において一部の放電 セルを表示画像にかかわらずのFF状態にしたあと、ア ドレス動作によって表示発光を行わせる放電セルを選択 防にのN状態とする、「全値指表一器供基ムアドレス 法」と、(2) リセット動作において一群か放電セルを 表示画像にかかわらずのN状態としたあと、アドレス動 作によって表示発光を行わせない放電セルについて選択 的にOFF状態とする、「全値書込み一選択消去アドレ ス法」とと、別かれる。

【0055】いずれの方法も適用可能であるが、以下においては、「全面消去一選択書込みアドレス法」の一例を用いて説明する。

【0056】(リセット期間TR)図2に示すように、 リセット期間TRにおける駆動方法として、例えば従来 のリセット期間 (図19素料) でのそれが適用可能である。 即ち、全ての維持電極なにデライミンパルス24を印加して、全米電セルで方域電を発生させる。 ためき、フライミングパルス24の立ち下がり時に自己消去 放電を発生させて、直前のサブフィールドの表示提照として発酵する整電荷を消去する。リセット動作)

【0057】このように、リセット期間TRでは、電圧 が高く目つ立ち上がり及び立ち下がりが急遽ないよそ 印加することによってリセット動作を行う。なお、リセ ット動作を、傷の狭い電圧が以スや立ち上がりの緩やか を電圧が以スを印加する方法によって、又、上述の各種 の電圧が以スを組み合わせて印加する方法等によって行っても良い。

【0058】(アドレス期間下A)引き続くアドレス期間 間下Aにおける影響方法として、何人は従来のアドレス 期間(図19等限)でのそれが適用可能である。即ち、 走査電影/1-YMに走査がルス212 関係に印助すると 共に、アドレス電影へは一名の一名のように アドレスがはス22を印加する。これにより、後続の維 持期間下Sにおいて表示が完全が減し、になった。 ドレス放電ないは書き込みが電や形成し、上記が表 光をさせるべき放電やルで外に壁電前を書稿させる。こ こでは、アドレス放電のが成一不形成に関わらず、上述 の動作をアドレス動作ないは書き込み動作と呼ぶ。 【0059】をお、予めた全放電やLのに壁電前を書 長しておき、既立かの響力を心に整電がそ者 にしている。

【0059】なお、予めに全放電セルC内に壁電荷を蓄 積しておき、所定の放電セルC内の壁電荷を消去する方 法(上述の「全面消去 – 選択書込みアドレス法」)等に よって、アドレス動作を行っても良い。

【0060】 (維持期間TS) 維持期間TSでは、各電 極X、Y、Aに所定の電圧台加かることによって、ア ドレス期間TAにおいて整定部が蓄積とれた数電さルC のAに画像表示ないしは表示発光を担う維持效電を形成 する(維持動作)、図2に示すように、維持期間TS は、維持時期期間TS1と、維持練り返り期間TS2 と、維持終期期間TS1と、維持練り返り期間TS2 と、維持終期期間TS3とに大別される。

【0061】(維持期期間下S1)図とに示すよう に、維持期間下S1の初期時にあたる維持初期期間下S 1では、電圧が以えないしは維持がルス251、252 全全維持電格Xと全走査艦がとに交互にないしは交流 的に印加する。詳細には、まず走査電権で維持がルス 251を印加し、維持がルス251の立ち下がり後に維 持電格がに維持がルス252を印加する。そして、維持 がルス252の立ち下がり後に、走査電権Yに維持パル ス252を印加する。

【0062】このとき、発酵がいみ251、252の電圧ないしは振幅を維持電圧Vsに設定する。ここで、維持電圧Vsに対して、一般でを開始して、大行する維持 及び、一旦維持が歴を開始されば、大行する維持 放電によって形成された壁電前による電位(ないしは電 昇)と電圧Vsとの重燈によって維持放電を継続し得る 値を有する電圧を言う。

【0063】特に、実施の形態 に係る駆動方法では、 維持パルス251、252の福を比較的に広く設定す る。詳細には、維持パルス251、252の立ち上がり 時の放電で生成された空間電布を壁電荷として十分に蓄 税しうるように、更に、かかる空間電布が維かルス2 51、252の立ち下がり時に放電を誘起しない程度ま で減少するように、維持パルス251、252の幅を設 定する。

【0064】このように維持物期期間下31では編の広 地維持パルス251、252を用いて維持放電を形成す るので、整電荷を増大・安定化することができ、その結 果アドレス動作から維持動作へ確実に移行することがで きる、逆に言えば、整電荷を増大・安定化させうる程度 に維持パルス251、252の幅を設定する。

【0065】なお、最初の維持がいス251を印加した 後はアドレス期間「A直後と比較して壁電荷が増大・安 定化しているので健特がいス252の幅を維持がルス2 51よりも狭く設定している(図2参照)が、維持がい ス252の幅を維持パルス252と同学に設定しても構 かない。

【0066】また、維持が期期間下31における維持パルス251、252の印加回数は、上述の壁電高の増大・安定化や、後機の維持繰り返し期間で32の開始時における壁電荷の極性の調整等の概点から設定する。ここでは、図2に示すように維持初期期間で31の般後に走査個Yに維持がルス252を用加するので、保護概1

「走査電極Yの上方」のように表現する)に負の壁電荷 が蓄積され、維持電極Xの上方に正の壁電荷が蓄積され た状態で、維持初期期間TSを終了する。

【0067】なお、幅の広いパルスに代えて電圧値の高い維持パルスを用いることによっても、上述の壁電荷の増大・安定化を図ることができる。

【0068】(維持繰り返し期間TS2)図2に示すよ うに、維持初期期間TS1の後の維持繰り返し期間TS 2は維持繰り返し最小単位TSUの1つ又は複数から成 る、換言すれば、維持繰り返し期間TS2の電圧波形を 同一の波形の繰り返しとして細分化していき、これ以上 に細分化できない最小の期間或いは最も基本となる期間 が、維持繰り返し最小単位にあたる。なお、維持繰り返 し最小単位TSUにおける駆動方法を単位動作と呼ぶ。 【0069】ここで、図3に1つの維持繰り返し最小単 位TSUをより詳細に説明するためのタイミングチャー トを示し、まず、維持繰り返し最小単位TSUを説明す る。 なお、 図3中の (a) ~ (d) はそれぞれ電圧V X、電圧VY、電位差 (VX-VY) 及び放電強度 (な いしは発光強度) Pの各波形である。放電強度Pは、発 光中に放電セルCから発せられる赤外発光強度等を光ブ ローブ等を用いて測定することにより得られる。

【007日 精神線り返し最小単位下SUでは、まず、全ての維持電格だは、電圧ないしは無限V 8 及びが以え 発酵や1を有する、極の険・維持Vルス231を印加する。これにより、壁電荷を有する故電セルCでは、維持 Vルス231の維持電圧V 8 と壁電荷による壁電圧との 和始維特電能とよを書電がVの間の次電期始正と起 え、放電P11が発生する。なお、各於電の放電強度を その放電の符号を用いて「放電強度P11」のように表 す。

【0071】維持パルス231の立ち上がり時の地電P 11で生じた空間電荷は、次第に維持電低×又は走査電 様子の側へ引き寄せられ、当鉱放電P11の形成前とは 逆極性の壁電荷が維持電低×及び走査電極Yの上方に蓄 積される。同時に、空間電荷は中和、再結合等により次 等に減少・環境である。

【0072】特に、本駆動方法では維持バルス231の バルス福Pwlを以下のように設定する。即ち、維持バ ルス231の少ち下がり時とおいて、上記放配Pl1で 形成された空間電荷が比較的に多く残存するようにバル ス福Pwlを設定する。しから、上記候存する空間電荷 によるアライミング効果とひた上がり時の状態に番積 された壁電荷による壁電圧とで以て、維持バルス231 の立ち下がり時に放電Pl2が発生しうるように、バル ス解Pwlを設定する。

【0073】続いて、維持電極火に印加している維持パルス231を立ち下げた後、走壺電船下は持分収ルス231を加まる。この維持パルス231の立ち上が5時及び立ち下が5時に各放電P13、P14が発生する。このように、維持パルス231を維持電路次及び走壺電梯欠化変形とかりには交替的に同加する。

【0074】その核、電圧V。及びがれた福戸いこを有 する、編の広い維持がルス232を維持電信Xに印加す る。これによりが電P21が発生し、この放電P21で 生成された空間電荷は当該放電P21の形成前とは連橋 性の壁電荷として維持電循X及び走査電極Yの上方に蓄 積される。

【0075】特に、本駆動方法では「バルス幅Fw2) > (パルス幅Fw1)に設定する。詳細には、維持バル ス232の立ち上がり時の放電で生成された空間電荷が 十分な量の壁電荷として蓄積され、更には空間電荷が維 持小いス232の立ち下がり時にフライミング効果を発 弾し得ない程度にまで減少・消滅するように、バルス幅 Pw2を設定する。

【0076】このため、維持パルス232の立ち下がり 時には空間電荷がほとんど存在しないので、又、壁電圧 のみでは放電を形成し得ないので、維持パルス232の 立ち下がり時に放電は発生しない、あるいは発生したと しても微弱である。

【0077】続いて、維持電極Xに印加している維持パルス232を立ち下げた後、走査電極Yに維持パルス2

32を印加する。当該維持パルス232によって放電P 23が発生する。なお、放電P23は放電P21よりも 強い。このように、維持パルス232を維持電極X及び 走査電像Yに交互にないしは交流的に印加する。

【0078】特に、本駆動方法では繰り返し最小単位下 SUの繰り返し回数をサプフィールド毎に設定すること によって、各サプフィールドの発光微度を設定さる。 そして、各サプフィールドの発光微度の設定と共に、サプ フィールド毎の発光/非発光をアドレス動作で以て剛御 することによって、サプフィールド階調法による多階調 表示を行う。

【0079】また、維持期間でS2の維持パルス数を増 減することによって例えば画面全体の環度を制御する場 合や放電発光によって消費される電力を制御する場合、 本原動方法では維持輪り返し長小単位でSUの場り返し 回数を全化のサファィールドにおいて同と割合で増減す る。また、例えば画像データDATA等の入力信号から 画像の表示率を検出し、その検出結果に応じて維持パル 大数を制御するととによって消費電力を常に一般部以下 に制限するというAPC(Autonatic Power Control) 機能に削いる場合、維持線り返し最小単位TSUの繰り 返し回数を削削する。

【0081】具体的には、維持終期期間TS3では、電 圧Vsの維持パルス26を維持電極X及び走査電極Yに 交互にないしは交流的に印加する。

【0082】このとき、維持終期期間TS3における最 後の維持パルス26を維持電像X又は走査電極のいずれ に印加するかによって、当該サブフィールドの終了時点 での機電流の終件を訓整することができる。

【0083】また、上述の最後の維持バルス26のバルス福を挟めれば当該サブフィールドの終了時点での壁電 荷量は少なくなり、逆にそのバルス幅を広げれば多くの 壁電荷を蓄積させることができる。

【0084】また、上述の最後の維持パルス26の立ち下がりから次のサブフィールドにおいてアライミングパルス24の立ち上がりまでの休止期間の時間設定により、空間電荷量を調整可能である。

【0085】なお、図2では維持電極×及び走査電極× にそれぞれ1回ずつ維持パルス26を印加する場合を図 示しているが、維持パルス26の印加回数はこれに限ら れない。

【0086】上述のように、実施の形態1に係る駆動方法では幅の狭い維持パルス231の立ち下がり時に放電

を形成するので、かかる放電を形成しない駆動方法と比 較して発光効率を向上することができる。即ち、PDP 11及びプラズマディスプレイ装置201の高輝度化と 省電力化と両立することができる。

【0087】このとき、本駆動方法では、福の焼い維持 バルス231の核に幅の広い維持バルス232を印加す ることによって壁電荷を再び十分に蓄積する。このた め、稲の鉄い維持バルスのみを連続して印加する駆動方 法とは異なり、放電の弱小化及び立ち消えを防止するこ たができる。

【0088】このように、本駅動方法では、傷の険い雄 持パルス231と幅の広い雄特パルス232という、波 形の最さる2種類の維持パルスで以て維持繰り返し最小 単位下5Uを構成する。このため、発光効率の向上とい う橋の狭い電圧パルスの長所と、壁電荷を十分にご携有 宿であるという幅の広い電圧アルスの長所とを対象に利 用しつつ、各種時パルス231、232の短所を狂いに 細い合うことができる。

【0089】このとき、上述のように、画面全体の解度等を創度するために維持期間下S2での維持パルス数を 増減する場合であっても、維持線り返し最小単位TSU の繰り返し回旋を増減する。つまり、幅の狭い維持パルス231及び幅の解い補持パルス232を必ず1組として、しかも同時に増減する。このため、かかる場合においても上述の類形が低減されることはさい、即ち、画面全体の頻度等の測整によって放電の弱小化及び立ち消えを招くことがない。従いて、上述の高額度化と省電力化との両点を確実に得ることができる。

【0090】このように、実施の形態1に係る卵動方法ないしはアラズマディスアレイ装置201によれば、安定な故電形成及が高輝度化という表示品質の向上と、発光効率の改善による省電力化とを両立することができる。なお、維持電影又以は圭宏電極Yの一方のみに維持がルス231、232を印加した場合であって6一定程度に上途の効果を得ることはできる。

【0091】 (実施の形態1の変形例1ンさ、 艦の鉄い維持がルス231の立ちがが10人工福Pw1は、当該維勢がルス231の立ちがが10時と数電を挟成可能を絶開せた 意に設定することができる。他方、幅の広い維持バルス 232のパルス幅Pw2は壁電荷を十分に蓄積可能を範 開放で任意に設定することができる。

【0092】また、編の鉄・維持パルス231の印加検 は壁電荷が十分に蓄積されていないので維持放電を持続 させるために放取空間内の空間電荷が大幅に減衰しな い間に次の維持パルスを印加する必要があるが、維持パ ルス231の立ち下がりから次の維持パルス231以は 維持パルス232の立ち上がりまでの休止期間TB1を ある程度は住窓に設定可能である。

【0093】他方、幅の広い維持パルス232の印加後 は壁電荷が十分に蓄積されているので、空間電荷が減衰 した後に次の維持がルス232又は維持バルス231を 印加しても維持放電は持続する。このため、維持バルス 232に続く休止期間TB2は任意に設定することができ、休止期間TB1よりも設定の自由度が大きい。

【0094】こで、休止期間下B1、下B2が全て同 じ場合を図示した図2及び図3に対して、(休止期間 B2)>(休止期間下B1)の場合の維持線)返し最小 単位TSUのタイミングチャートを図4に示す。なお、 2つの休止期間下B1において及び/又は2つ休止期間 間TB2において時間長さを遠えてることも可能であ

【0095】パルス網PW1、Pw2及び/火法休止期間TB1、TB2の設定によって、維持繰り返し機小単位TSUの時間長さを、続って、椎持繰り返し期間TS2における椎持がルスの平均的交繰り返し期間を任意に設定することができる。なお、平均的空繰り返し周期は、維持繰り返し期間TS(の時間長さ)を、その権持繰り返し期間TS内の維持がルス数で割って得られる値(時間)として与えられる。

【0096】このとき、パルス網Pw1、Pw2版が/ 又は休止期間TB1、TB2の設定により上記平均的な 繰り返し周期を削壊することによって、放電電流パルス の単位時間あたりの個数を、従って電流速度を削除する ことができる。また、電源に流れる電流のピークを適正 な値に制御することができる。従って、平均的交繰り返 し周期をより兵へ設定することによって、電源に流れる 電流の電流電波でいしはビークを削減・低減することができる。 これにより、電源の規模を削減することができる。 これにより、電源の規模を削減することができるし、又、PDP11及びアラズマディスアレイ装置2 01の含ま前が足列ることができるし、2000年前が出来る。

【0097】<実施の形態1の変形例2>図5に、本変形例2に係る駆動方法における維持機り返し扱い単位工 影切のタイミンサケートを示か、図5に示すよりな 近いのタイミンサケートを示か、図5に示すより、既立の維持パルス231に相当する編の鉄い維持パルス231に相当する編の鉄い維持パルス232に相 当する編の広い維持パルス232に相 当する編の広い維持パルス232に相 当する編の広い維持パルス232に相 当である歌がより発生しやすくなるので発光効率をさ らに向上することができ、これにより各電力化を一層、 権強することができる。

【0098】ところで、一般的に、維持パルスの電圧を 高くするほど、表示発光させない数電セルCにおいて、 即ち、アドレス動作時に整定南が蓄積されなかった放電 セルにおいて、いわゆるOW (brer Write) 放電と呼ば れる不要な放電が発生する場合がある。このため、維持 パルスの電圧はあまり上げることはできない。

【0099】しかし、OW放電の放電の遅れ時間(電圧 を印加してから放電が発生するまでの時間)は正常な又 は正規の放電よりもが長いので、維持パルス231aの ようにパルス幅が狭い場合、当該維持パルス231aが 立ち下がるまでの間にOW放電は発生しない。或いは、 たとえOW放電が発生したとしても、すぐに維持バルス 231 aは立ち下げられるので、十分な整電的は蓄積さ れない。このため、引き続く維持バルスによる維続的な OW放電の発生は生じにくい。

【0100】ところで、維持期間(ないしは維持放電期間)において高い電圧の維持パルスといる正の維持パルスとも印加する駆動方法(第4の先行技術)が、特開 ギ11-65523号公常に開示されている。かかる駆動方法のタイミングチャートを図22に示す。

【0101】しかしながら、当該公報に開示される、図2の駆動方法は維持期間において単に高い電圧の維持 パルスSp1と低い電圧の維持パルスSp2とを用いる に留まり、上記公報は維持期間における維持繰り返し最 小単位には言及していない。

【0102】このため、上記公報に開示される駆動方法 は、例えば上途のAPC機能等において維持繰り返し最 小単位TSUの繰り返し回数の増減で以て維持バルス数 を調整する本駆動方法とは異なる。

【0103】<実施の形態1の変形例3>図6に、本変 形例3に係る駆動方法における維持繰り返し最小単位T SUのタイミングチャートを示す。図6中の(a)~

(c) はそれぞれ電圧VX,電圧VY及び放電強度Pである。なお、説明の便宜上、図6には維持繰り返し最小単位TSUを2つ図示している。

[0104] 図6と既述の図3とを比較かれば分かるように、本駆動方法では、維持電極Xに維持パルス231 のみを印加する一方で、走室電極Yと維持がルス232 のみを印加する。そして、維持維り返し最小単位TSU は各14個の維持パルス231、232で構成される。か かる維持線り返し最小単位TSUによっても、既述の実 輸の維持り返し最小単位TSUによっても、既述の実 輸の推修は、低落め無を得ることができる。

【0105】ここで、図6と既述の図3との各維持繰り返し最小単位TSUにおける駆動方法を比較・考察す

【0106】まず、図6の維持線り返し表り単位下SU において、維持がルス231は、維持初期期間下S1 (図2季期)の維持がルス252の後に反は直前の維持 線り返し最小単位下SUの維持バルス232の後に印加 される。このため、維持バルス231の立ち上がり時 に、強い被軍931が明なまれる。

【0107】これに対して、維持バルス231の立ち下がり時に形成される放電P32は壁電荷のみによって形成されるので、当該放電P32は弱い。

【0108】また、維持パルス232の印加時には放電 P32によって壁電筒が減少しているので、維持パルス 232の立ち上がり時に形成される放電P33は放電P 31よりは弱い。

【0109】このとき、放電P31は走査電極Yを陰極 として形成される一方、放電P32, P33は維持電極 Xを陰極として形成される。かかる点に鑑みれば、放電 P31によって反対極性の電極、移動する電荷量と、両 放電P32、P33により移動する電荷量とは等しい ので、放電強度P31は両放電強度P32、P33の和 に暗等しい(P31=P32+P33)。

【0110】他方、既述の図3の維持権分泌し最小単位 下SUにおいて、各維持パルス231,232の印加時 の状況を添かれば、各放電P11.P12は各放電P3 1.P32と同程度の強度である(P11=P31,P 12=P32)。 【0111】また、走査電板232に印加される維持バ

ルス231の立ち上が9時は被電P33の発生時と同様の状況なので、放電P13の強度は放電P33と同様である(P13=P33)。また、放電P14の強度は放電P32と同様であり(P14=P32)、各放電P21、P23は各放電P33、P31と同程度の強度である(P21=P33、P23=P31)。また、両放電強度P11、P23は等下い(P11=P23)、【0112】このように、図3の維持繰り返し最小単位下SUでは同様度の数値が2回がつ発生する。このとき、放電P11、P14、P21は走査電極Yを陰極して形成され、放電P12、P13、P23は維持電11は両放電強度P12、P13の和に略等しく(P11=P12+P13)、P23に対策で強度P14、P21の和に略等しく(P11=P12+P13)、P23に対策で強度P14、P21の和に略等しい(P23=P14+P2

1)。
【0113】ところで、放電が発生すると、陰極表面 (AC型PDPの場合は電極を覆う保護圏155)がス バッタリングされて薄ぐなる。このため、かかあるバッ タリング現象はPDPの寿命に影響を及ぼす。この き、スパッタリング場は対電電流密度のおよそ2乗に比 例することに鑑みれば、強い放電を1回形成するより も、(放電速度の総単が上温1回の強い放電の旋電速度 に相当する)複数の弱い放電に分けて形成した方がスパ ッタリング量は少ない。

【0114】つまり、図6の駆動方法では、強い歌電P 31によるスパックリング量は、放電P32、P33に お電光パックリング量よかも大きい、このとき、上述 のように(放電強度P31) = (放電強度P32) + (放電強度P33) であるので、又、強い放電P31と 生産電保下を陰陸しと下限をよる一方、放電P32と P33は維持電低と空階をとして形成されるので、走套 電子にの保護側の方が維持電極大との保護層よりも速 く得くなる。即ち、保護形が偏で落くなる。

【0115】他方、図3の維持繰り返し最小単位TSUでは、強い放電P11は走空電路と降極として形成されるのに対して、強い放電P23は維持電艦Xを降極として形成される。このため、維持電艦X上の保護層と走査電極Y上の保護層とは同じ速度でないしは同程度に享

くなるので、図3の維持繰り返し最小単位TSUを適用 した方がPDPの寿命が長い。このように、PDPの寿 命という観点においては図3の維持繰り返し最小単位T SUの方がより好ましい。

【0116】<実施の形態2>

(プラスマディスアレイ装置の全体構成)図7に、実施の形態にに係るアラズディスアレイ装置。2020全体 構成のプロック配を示す。たましば下の説明では、既述の構成要素と同等のものには同一のお号を付している。 図7と既述の図1とを比較されば分かるように、プラズマディスアレイ装置。2020、光連ボライバ44、第1 米共通ドライバ4A及び第2×共通ドライバ44、第1 大井通ドライバ4A及び第2×共通ドライバ44を常構成される。

【0118】なお、ここでは、奇数行目の維持電極Xを「維持電価XA」とも呼び、偶数行目の維持電極Xを「維持電低XB」とも呼ぶ、また、維持電低XAにより規定される数電セルCを「放電セルCB」と呼び、維持電低XBにより規定される数電セルCを「放電セルCB」と呼ぶ、

【0119】(フラズマディスプレイ装置の動作)図8に、アラズマディスプレイ装置202によるPDP11の順動方法を説明するためのタイミングチャートを示す。図8には1つのサブフィールドにおけるタイミングチャートを図示している。たお、図8中の(a) (c) はそれぞれアドレス電路A、維持電版XA、維持電版XB及び走査電路Yへの各印加電EVA、VXA、

【0120】図8に示すように、リセット期間TR及び アドレス期間TAにおける駆動方法は、実権の形態1に 係る駆動方法(図2参照)と同様である。このため、本 駆動方法の特徴である維持期間TSでの駆動方法を中心 に説明する。

【0121】(維持期間TS)

VXB, VYの電圧波形である。

(維持が期期間下31) まず、全生金電艦ドに維持vル ス251を印加し、維持vルス251の立ち下がり後に 全維持電腦XBに維持vルス253bの立ち下がりまる。そし て、当当維持vルス253bの立ち下がり前に、全維持 電軽XAに維持vルス253bの立ち下がら前に、全維持 持vルス253a、253bの双方が立ち下がら前に、

- 全走査電極Yに維持バルス254を印加する。そして、 維持パルス254が印加されている期間に、維持バルス 253b, 253aを順次に立ち下げる。
- 【0122】特に、維持バルス251の電圧や幅は、図 2における維持バルス251と同様に設定される。ま た、維持バルス253a、253b、254について は 電圧VXAと電圧VYとの電份差(VXA-V
- Y)、および配圧VXBと電圧VYとの電位差(VXB - VY)が、それぞれ既述の維持パルス251、252 (図2参照)と同様の電圧や幅や印加回数となるように 設定される。そのような設定により、アドレス期間TA で形成された壁電荷を増大・安定化することができ、ア ドレス動件から維持動作へ環架に移行することができ、
- 【0 1 2 3】 (維持報)足、期間下 S 2) 実施の形態 1 に係る駆動方法と対応を指数 2 に係る駆動方法と対応を持続り返し最小単位 T S U の 1 つ ス は複変から成る。 図 9 に、本駆動方法に対応 4 1 つ の 地 持線)及し扱っ位 T S U を 1 3 世紀 2 世紀 4 元 2 か の 4
- 【0124】特に、本駆動方法では、維持権り返し最か 単位 ちかしは、時刻 ものから時刻 もうまでの前半と、時 刺 もかか時刻 も 11までの後半とに大別される。な お、維持維り返し期間下 S 2 の開始前において、表示発 光をする 放電 セル C の健特電極 X の上方に正の 壁電荷が 蓄積されており、同走室電橋 Y の上方に良の 壁電荷が蓄 積されている。
- 【0125】図9に示すように、時刻もりにおいて、維 対電極XAに電圧Vsの維持パルス233aを印加す る。これにより放電セルCAに放電が形成される。続い て、時刻も1において、維持電極XBに電圧Vsの維持 パルス233bを印加する。これにより放電セルCBに 放電が解放される。
- 【0126】次に、時刻t2において、走査電極Yに電 EV sの維持/ いた234を印加する。このとき、電位 差 (VXA-VY)。(VXB-VY) は立ち下がるの で、即ち上記電位差 (VXA-VY), (VXB-V
- ソ)の検討値が選EV sからのに戻るので、維持パルス 234の立ち上がり時に放電は発生しない。なお、電圧 VXA及が電圧VXBが電圧Vとの時に電圧VVを電圧 VSからのへ遷移させた場合、電圧VYの立ち下がり時 に放電は発生しないか、或いは発生したとしても非常に 親いことが実験的に明らかとなっている。
- 【0127】そして、時刻t3において維持電極XAに 印加されている維持パルス233aを立ち下げる。これ により電位差 (VXA-VY) の絶対値は0から電圧V

- sに立ち上がるので、放電セルCAに放電が発生する。 続いて、時刻も4において、維持電極XBに印加されて いる維持パルス233bを立ち下げる。これにより放電 セルCBに放電が発生する。
- (0128]その後、時刻15において、走査電優Yに 印加している維持バルス234を立ち下げる。このと 多、各維持バルス233a、233bの各立ち上がり時 に走査電極Yの上方に蓄積された壁電荷に起因する壁電 圧と、維持バルス233a、233bの立ち下がり時の 飲電で生成されて飛呑する空間電荷のブライミング効果

とによって、弱い放電が発生する。

- 【0129】これにより、維持線り返し最小単位TSUの前半が終了する。かかる前半では、維持電極XA) (維持電極XB)の順番で維持パルスの立ち上げ及び立ち下げを行う。これに対して、以下に詳述する維持繰り返し最小単位TSUの後半では、維持パルスの立ち上げ及び立ち下げを(維持電極XB)の(維持電極XA)の概器で行う。即ち、前半と後半とて維持パルスの立ち上げ及び立ち下げの順番を維持電極XA、Xも間で循環的
- に変更する。
 【0130】詳細には、時刻も6において維持電極NB
 に電圧いる維持がルス235 ちを印加し、次に時刻も
 7において維持電極NBに電圧Vsの維持がルス235 本を印加する。このとき、各時刻も6、は7において数 電が発生する。その後、時刻も8において走査電極Yに 電圧Vsの維持がルス236を印加する。
- 【0131】そして、時刻も9において維持電極XBに 印加されている健特パルス235bを立ち下げ、次に時 別ま10において維持電像Xに印加されている維持パ ルス235aを立ち下げる。このとき、条時刻も9・1 10において放電が発生する。その後、時刻も11において走査監督Yに印加されている維持パエス236を立 ち下げると、弱い放電が発生する。これにより、維持機 リカエ表が発生でいる維持パルス236を立 り返し扱小単位TSUの様半、使って維持等し返し扱小 単位TSU全体が終了する。なお、時刻も12は次の維 持続り返し扱小単位TSUの時間も0次は維持終期期間 TS3の開始時期にあたる。
- 【0132】維持繰り返し期間TS2では、かかる維持 繰り返し最小単位TSUを各サブフィールド毎に設定された回数だけ繰り返す。
- 【0133】(維持終期期間下33) 図8に示すよう に、維持終期期間下33では、まず、全維持電極XAに 電圧Vsの維持がルス261aを印加し、当該維持がル ス261aの立ち下がり前に全維持電極XBに電圧Vs の維持パルス261bを印加する。そして、維持パルス 261a、261bの双方が立ち下がる前に、全走客電 極Yに、電圧Vsの維持パルス262を印加する。その 後、維持パルス261a、261b、261を順次に立 ち下げる。
- 【0134】このとき、各維持パルス261a, 261

b、262は、電圧VXAと電圧VYとの電危差 (VX A-VY)、および電圧VXBと電圧VYとの電位差 (VXB-VY)が、それぞれ限述の維持がルス26 (図2参照)と同様の電圧や個や印加回数となるように 設定される。そのような設定により、壁電荷の極性や量 等を顕整することができる。

【0135】このように、本駆動方法の維持期間TS2では、全維持電極Xを2つの維持電極XA、XBにグループ分削とした、両維持電極XA、XB間でタイミングをずらして維持バルスを立ち上げる及び立ち下げる。これにより、両放電セルCA、CB間でタイミングをずっしてを表してといる。これにより、両放電セルCA、CB間でタイミングをデなどができる。これにより、PDP11及びアラズディスアレイ装置 2020 電気 地区を 2 にない 2 によい 2 によ

【0136】特に、本駆動方法によれば、上述のビーク 電流の低減効果と同時に、放電の形成順序に起因した以 下の効果を得ることができる。まず、維持続り返し最小 単位TSUにおける駆動を放電の形成順序に着目して整 理すると以下のようになる (図9 中の (d - 1) 及び (d - 2) 参照)。即ち、維持バルスの立ち上がり時気 (立ち下が)時の放電は、維持線 9返し最小単位 TSU の前半では(放電セルCA) - (放電セルCB) の順番に形破されるのに対して、維持線 9返し最小単位 TSU の後半では(放電セルCB) - (放電セルCA) の順番に形破される。

【0137】ところで、既述のように、近接する例えば 2個の放電セルCにおいて順次に放電を形成する場合、 空間電荷の影響等によって、先に形成された放電と後に 形成された放電とは放電の形態が異なることがある。

[0138] 更に、走室電査Yの電圧がいに間定された 状態で維持電極Xの電圧をのから電圧Vsへ運修する酸 供発生するが電と、走客電路Yの電圧が電圧Vsに目旋 された状態で維持電極Xの電圧を電圧Vsからのへ遷移 する配発性する放電とは、放電形態が異なる場合があ ることがあらたと呼削した。

【0139】かかる観点から、実施の形態2に係る駆動 方法(図9参照)により形成される各放電は、以下の表 1のように分類できる。 【0140】

【表1】

(a)時刻	(b)電位関係	(c)放電セル	(d)放電順序	(e)放電形態
t0	VY=0 ; VXA=0→Vs	CA	先	DC1
t1	VY=0 ; VXB=0→Vs	CB	後	DC2
t3	VY=Vs ; VXA=Vs→O	CA	先	DC3
t4	VY=Vs : VXB=Vs→0	СВ	後	DC4
t6	VY=O ; VXB=O→Vs	. СВ	先	DC1
t7	VY=O : VXA=O→Vs	CA	後	DC2
t9	VY=Vs ; VXB=Vs-→O	СВ	先	DC3
t 10	VY=Vs ; VXA=Vs→0	CA	後	DC4

【0141】なお、表1中の列(a)に上述の時刻を示 し、列(b)に各時刻における維持電極X及び走査電極 Yの電位関係ないしは電圧遷移を示し、列(c)に各時 刻において放電セルCA, CBのいずれに放電が形成さ れるかを示し、列(d)に上記列(c)に記載の放電が 上述の先に形成される放電又は後に形成される放電のど ちらであるかを示し、列(e)に上記列(c)に記載の 放電セルCA、CBでの放電が以下に説明する放電形態 DC1~DC4のいずれに分類されるかを示している。 【0142】表1中の列(b)及び列(d)を参照すれ ば、時刻t 0における放電セルCAでの放電と、時刻t 6における放電セルCBでの放電とは同じ放電形態(放 電形態 D C 1) に分類することができる。同様に、各時 刻t1, t7における各放電セルCB, CAでの各放電 は同じ放電形態(放電形態DC2)に分類され、各時刻 t3、t9における各放電セルCA、CBでの各放電は 同じ放電形態(放電形態DC3)に分類され、各時刻t.

4, t10における各放電セルCB, CAでの各放電は 同じ放電形態(放電形態DC4)に分類される。

【0143】このように、両放電セルCA、CBのいず れおいても、1つの維持線)返し最小単位TSUの間に 4種類の放電が形成される。即ち、維持線り返し最小単位TSUにおいて両放電セルCA、CBの放電金件は同 じである。従って、維持線り返し期間TS2での原動方 法によれば、放電セルCA、CB間での輝度差ないしは 輝度むらを抑制することができる。

【0144】また、上述のように、維持物期期間下S1 (図る参照)では結構電路、BEに即かする維持が入 53 bを、維持電階X AEに即かする維持がルス253 a に対して先に立ち上げる反位立ち下げる。これとは返 は、維持時期間下S3 では維持電路X AEに即かる維持がルス261 aを、維持電路X BEに即かる維持がルス261 bを、 がよれる61 bに対して先にむ上げる反とう下げる。即 ち、放電セルCA、CBの放電順序を維持期期間TS 1と桂井終期期間「S3とで変にする。これにより、椎 片初期期間TS1と椎井終期期間TS3とで以て相補的 な放電を形成することができる。従って、椎井特別期期間 TS1及び椎井終期期間TS3においても、従って椎井 期間TS3全株を通して、水電セルCA、CB間での輝 座むちを抑制することができる。

【0145】このように、本駆動方法によれば、上述の ビーク電流の低減による省電力化と、放電セルCA、C B間の輝度むらの抑制による表示品質の向上とを両立す ることができる。

【0146】<実施の形態3>実施の形態3では、プラズマディスプレイ装置202における、PDP11のの他の駆動方法を説明する。図10にかかる駆動方法を説明するためのタイミングチャートを示す。本駆動方法は総持繰り返し期間TS2での駆動方法に特徴があるた

め、図10には維持線分別と扱小単位TSUのタイミン グチャートを図示している。維持線分返し期間TS 2以 外の期間では既述の実施の形態2に係る原動方法(図8 参照)が適用可能であるため、その説明を採用するに留 める。 なお、図10中の(a-1)。(d-1)はそれ ぞれ図り中の(a-1)。(d-1)と同様である。 【0147】維持線分返し扱小単位TSUの前半(時刻 ±20~時刻と52、びがチャートと同様に入 の第0かを20がチャートと同様に入

時刻t20において維持電極XAに維持バルス233a を印加し、次に時刻t21において維持電極XBに維持 バルス233bを印加する。このとき、各時刻t20, t21において放電が発生する。その後、時刻t22に おいて走空電板Yに維持ゲルス234を印加する。

【0148】そして、図9のタイミングチャートとは異

なり、時刻 23において維持電腦 X B に印加されている維持がルス235 b を先に立ち下げ、次に時刻 t 24 なおいて維持電版 X A に印加されている維持がルス23 3 a を立ち下げる。このとき、各時刻 t 23, t 24に おいて放電が発生する。その後、時刻 t 25において走 壺電橋 Y に印加されている維持バルス234を立ち下げる。

【0149】次に、維持網)返し最小単位TSUの後半 (時期126~時期131)を説明する。図のの今イミ ングチャートと同様に、時期126において維持電極X Bに維持がルス235bを印加し、次に時刻127にお いて維持電版X人能維持が4ス235aを印加する。 のとき、各時刻126、127において放電が発生す る、その後、時期126において走変電極Yに維持パル ス236を印加する。

【0150】そして、図ののタイミングチャートとは異なり、時刻も29において維持電能入私に印加されている維持がルス235 aを先に立ち下げ、次に時刻も30において維持電能XBに印加されている維持がルス235 bを立ち下げる。このとき、春時刻は29、131において走査電路がに印加されている維持がルス236 を立ち下げる。なお、時刻も32は次の維持線ル及し最小単位TSUの時刻も20には推禁が明期間TS3の開始時刻にあったる。

【0151】かかる駆動方法を既述の表1と同様に整理 して表2を以下に示す。

【0152】 【表2】

(a)時刻	(b)電位関係	(c)放電セル	(d)放電順序	(e)放電形態
t20	VY=O ; VXA=O→Vs	CA	先	DC1
t21	VY=O ; VXB=O→Vs	CB	後	DC2
t23	VY=Vs : VXB=Vs→O	СВ	先	DC3
t24	VY=Vs ; VXA=Vs→0	CA	後	DC4
t26	VY=O ; VXB=O→Vs	CB	先	DC1
t27	VY=O ; VXA=O→Vs	CA	後	DC2
t29	VY=Vs ; VXA=Vs~→O	CA	先	DC3
t30	VY=Vs ; VXB=Vs→O	СВ	後	DC4

【0153】なお、表2中の各列(a)~(e)は表1 中の各列(a)~(e)と同様である。

【0154】図10及び乗之に示すように、本駆動方法では、維持解り返し最小単位TSUの両半では、維持バルスの立ち上がり時に(故電セルCA)→ (故電セルCB) の順番で放電を形成し、同立ち下がり時に(故電セルCB)→ (故電セルCA)の順番で放電を形成する。これとは逆に、維持解身り返し最小単位TSUの後半では、維持パルスの立ち上がり時に(放電セルCB)→

(放電セルCA)の順番で放電を形成し、同立ち下がり 時に(放電セルCA)→(放電セルCB)の順番で放電 を形成する。

【0155】本駆動方法によっても、実施の形態2に係る上述の効果を得ることができる。

【0156】<実施の形態4>なお、全維持電極Xを3 つ以上のグループに分割しても構わない。このとき、X 共通ドライバ4を分割し、各グループ毎にX共通ドライ バを設ける。

- 【0157】実験の形態4では、全維持電極をそ3つの
 グループに分ける場合を認明する。なお、以下の説明では、各グループに属する維持電極Xをそれぞれ維持電極
 XA、XB、XCと呼ぶ、図11にかかる場合の維持線
 D返し最小単位T SUのタイミングチャートを示す。な
 ス 2011年の(a−1)~(c−3)はそれぞれ電圧
 VXA、電圧VXB、維持電極XCへの印加電圧VX
 C、電圧VY、放電強度PA、放電強度PB及が維持電極
 極XCによって規定される放電セルCCでの放電の強度
 PCの各差形である。
- 【0158】図11に示す駆動方法では、維持繰り返し 最小単位TSUは前期、中期及び後期に大別される。
- 【0159】詳細には、前期では、(維持電極XA)→ (維持電極XB)→ (維持電極XC)→ (走産電極Y) の順番で維持バルスを立ち上げ、その後これと同じ順番 で維持バルスを立ち下げる。これにより、維持電極Xへ 印加する維持バルスの立ち上がり時及び立ち下がり時に (放電セルCA)→ (放電セルCB)→ (放電セルC C)の順番で披電発生する。
- 【0160】次に、中期では、(維持電極XB)→(維 持電極XC)→(維持電極XA)→(走産電極Y)の順 香で維持がルスを立ち上げる及び立ち下げる。これによ り、維持電極Xへ印加する維持バルスの立ち上がり時及 び立ち下がり時に(放電セルCB)→(放電セルCC) →(放電セルCA)の概要でが截が発生する。
- 【0161】その後、後期では、(維持電極XC)→ (維持電極XA)→(維持電極XB)→(走査電極Y)の順番で維持がいスを立ち上げる及び立ち下げる。これ により、維持電極Xへ印加する維持がいスの立ち上がり 時及び立ち下がり時に(放電セルCC)→(放電セルC A)→(放電セルCB)の順番で放電が発生する。
- 【0162】このように、前側、中間及び接側の各期間 町に維持パルスの立ち上げ及び立ち下げの順番を維持電 極XA、XB、XC間で機能的に変更する。これによ り、前側、中期及び接側の各側間毎に数電の形成順序を 循環的に変更する。かかる循環的必数電形矩序によれ ば、放電セルCA、CB、CC間で頻度パランスを取る ことができ、即ち、頻度むらをより一層、抑削すること ができ、即ち、頻度むらをより一層、抑削すること ができ、
- 【0163】同様に、全維持電極Xをn個のグループに 分割した場合、維持線り返し最小単位TSUにおいて各 グループ用の維持バルスの印加順序を種々に組み合わせ ることによって、各グループに属する放電セルC間で輝 度バランスを取ることができる。
- 【0164】<実施の形態2~4に共通の変形例1>また、例えば維持電極X1、X2、X5、X6・・・を維持電極X3、A4、X7、X8・・・を維持電極X8に割り当て、維持電極X3、X4、X7、X8・・・を維持電極X8に割り当てても良い。即ち、維持電極Xを複数本毎にグループ化しても構わない。
- 【0165】ところで、実施の形態2等に係る駆動方法

- では各種特電極Xにタイミングをずらして維持パルスを 印加するので、開発の維持電極X間には証日 v に相当 する電位差ないしは電界が生じる。このため、上述のよ うに維持電極Xを複数本毎にグルーフ化することによっ て、新教行目(個数行目で維持電極を構成する場合と比 飲工を提売電極Xの配列方向(画面の縦方向)に沿っ た電位差又は電界の分布を緩やかにすることができる。
- 【0166】このとき、PDP11の入力端子やX共通 ドライバ4の出力暗子は維持電低Xの配列に対応しても んでいる点に鑑みれば、上記入力端子等においても電位 差の分布を緩やかにすることができる。これにより、P DP11の入力端子等において十分な絶縁といしは絶縁 距離を確保することができる。
- 【0167】 <実練の形態2~4 に共通の変形例2>な お、維持電極Xのグループ化に代えて、走室電極Yをグ ループ分割しても構わない。かかる場合、走査電極Yの グループ化と対応させてYF5イバ32(図)等参照) を分割するが、X共通ドライバ4の分割とは異なり、Y 共進ドライバ3と共に走査ドライバ2をも分割する必要 がある。
- 【0168】ところで、駆動回路を分割する場合、分別 しない場合には共有可能な構成、例えば制御用の回路や その配線等を、分割された個々の回路に対して設ける必 要が生じる。このため、駆動回路の分割によって、上述 の回路や配線等の個数が増え、その分がけコストが高く なる場合がある。つまり、駆動回路の分割によるコスト アップを抑えるためには、できるだけ単純之回路を分割 した方がより有料である。一般的に、ドドライバ3 2は Y共通ドライバ3 に加えて走査ドライバ2 をも含むため 構成が機能であることに鑑みて、実施の形態 2等ではX 共通ドライバ3 になる分割であるを説明した。
- 【0169】しかしながら、リセット動作の方式等如何 によってはX共通ドライバ4を含む維持電振側ドライバ ないしはXドライバの方が複雑になる場合もある。この ような場合には、Yドライバ32を分割した方が有利で ある。
- 【0170】このため、X共通ドライバ4とYドライバ 32とのいずれを分割するかは、維持期間TS2以外の 期間での駆動方法等をも含めて選択すれば良い。
- 【0171】<実施の形態5>
- (アラズマディスアレイ装置の全体構成) 図12に実施 耐態5に係るアラズマディスアレイ装置203の全体 構成のプロック図を示す、図12と既述の図7とを比較 すれば分かるように、アラズマディスアレイ装置203 ではX共通ドライバ4に加えてYドライバ3262分割 している。
- 【0172】詳細には、プラズマディスプレイ装置20 3のYドライバ32は、第1走査ドライバ2a、第2走 査ドライバ2b、第1Y共通ドライバ3a及び第2Y共 通ドライバ3bで構成されている。各Y共通ドライバ3

- a、3bは、制御回路6からの各制御信号CNT33 a、33bに基づいて所定の動作を実行する。
- 【0173】また、第1走をドライバ2 aの出力増予 に、奇数行目之産電能や1/3・・・・/ VP-1(こ こでは自然数別は鋼数とする)が接続されている。他 方、第2走査ドライバ2 bの出力増予に、概数行目の走 室電軽欠2、V4・・・・/ NM分積続されている。各走 麦ドライバ2 a、2 bは割削回路6からの各制所信号で NT3 2 a、3 2 bに基づいて所定の動作を行う。更 に、各走並ドライバ2 a、2 bは、各丫共進ドライバ2 a、2 bにおいて生成されて電圧を受け取り、これを各 幸客電格Yに作譲する。
- 【0174】なお、ここでは、奇数行目の走査電極Yを「走査電極Y a」とも呼び、偶数行目の走査電極Y e 「走査電極Y b」とも呼ぶ、このとき、維持電極Y Aと 走査電極Y aとで以て放電セルC Aが規定され、維持電極X Bと走査電極Y bとで以て放電セルC Bが規定され、維
- 【0175】 (アラズマディスアレイ装置の動作) 図1 3に、プラズマディスアレイ装置203によるPDP1 1の駆動方法を説明するためのタイミングチャートを示 す、本駆動方法では維持線り返し期間TS2に特徴があ たため、図13には維持線り返し熱中単位下3に切タイ ミングチャートを図示している。維持線り返し期間TS 2以外の期間では既述の実施の形態2に係る駆動方法 (図9参照)が進用可能である。図13中の(α−1) ~(c−2)はそれぞれ電圧VXA、電圧VXB、各走 壺電框Ya、Ybの各中加電圧VYA、、環圧VXB、を 度を入る皮が環境と呼びあります。
- 【0177】これとは逆に、維持繰り返し扱小単位TS Uの後半では、(維持電低XA)の順 番で上型維持バルスを立ち上げる及び立ち下げる。その 後、(走査電極Yb)→(走査電極Ya)の順番で上記 維持バルスを立ち上げる及び立ち下げる。これにより、 各維持バルスの立ち上がり時に維持效電が発生する。即 ち、維持繰り返し最小単位TS Uの後半では(仮電セル CB)→(放電セルCA)の順番で維持放電を形成す る。従って、本部動方法によれば、実施の形態2等と同 線の頻果をよることができる。
- 【0178】また、プラズマディスプレイ装置203に よれば、放電セルCAは第1X共通ドライバ4Aと第1

- Y共通ドライバ3a(及び第1走査ドライバ2a)とで 以て駆動される一方、放電セルCBは第2X共通ドライ バ4Bと第2Y共通ドライバ3b(及び第2走査ドライ バ2b)とで以て駆動される。
- 【0179】このため、米共瀬ドライバ4及びゾドライ バ32の双方ともが分割されていないアラズマディスプ レイ装置201、202(図1、図7参照)と比較し て、維持放電等のようにPDP11全面で同時に放電を 形成する際に電源に流れる電流のビークないしは電源か 会機給され電流のビークを1/2にすることができる。 これにより、電源の規模をより小さくすることができ、 また、ビーク電流の削減によって放電が成時に発生する 電腦的なノイスをも減らすことができる。
- 【0180】<実施の形態6>上述の実施の形態2〜4 に係る各駆動方法は、いわゆる対向2電極型のAC型P DPに対しても適用可能である。図14に対向2電極型 AC型PDP12の縦即面図を示す。
- 【0181】(対向2電極型AC型PDPの構造)図1 4に示すように、PDP12は、ガラス基板51とガラ え基板61とが、Ne へとを造力又等の変電力スで満 たされた放電空間60を介して平行に配置されている。 ガラス基板51の放電空間60側の表面上に互いに平行 を設す数なが基状空橇520日14では図示する方向 の関係から1本のみが図示される)が形成されており、 電栓52及びガラス基板51の上記表面を覆うように請 電体層53が形成されている。
- 電保管コラカ市別域とはくいる。 【0182】 起方、ガラス基板61の放電空間60側の 表面上に、互いに平行を成す機数の帯状の電能62(別 4) 年では翌末でも範囲の関係から1本のみが短示され る)が上記電極52の長手方向と直交する方向に沿って 形域されている。そして、電能62及びガラス基板61 の上記表値を買入または該定傾63分所収をおれている。更に、該電体層63の放電空間60側の表面上であって隣接する電極62の間に相当する各級域に、電極の長手方向に沿った帯状の隔壁64が形成されている。開発する隔壁64の対面する積壁面上誘電体層63が形成されている。対向2電極型のAC型 り上記表面と近く構成される際10円表面上に 電光体層65が形成されている。対向2電極型のAC型 PDP12では、両電極52,62の(立体)交差点それそれで以て1個の数電中のが規定される
- 【0183】なお、(a) 強光体層65を有さない構造のものや、60 競工機を5の放電空間60側の表面(の少なくとも電極62の投影部分近傍)上及び誘電体層53の放電空間60側の表面上に、Mg0等の高2次ます料料から成る保護服が形成された構造のもの、また、(c) 誘電体層53の上記表面上に上記保護服を有さると共に、強光体層65の内で電極62の投影部分近傍の部分が保護限に置換された構造のもの季を、PDP
- 【0184】 (プラズマディスプレイ装置の構成及び動

12として用いることができる。

作) 次に、図15に、PDP12を駆動するためのプラ ズマディスプレイ装置204のブロック図を示す。図1 5では、N (偶数とする)本の電極52を行電極 (第1 電極) X1~XNとして図示すると共にM本の電極62を 列電極 (第2電極) Y1~YMとして図示している。な お、説明の便宜上の都合により、行電極及び列電極に対 して既述の維持電極及び走査電極と同じ符号を用いる。 【0185】図15に示すように、全ての列電極YがY ドライバ32に接続されている。他方、偶数行目の行電 極Xは第1Xドライバ42Aに接続されており、奇数行 目の行電極Xは第2Xドライバ42Bに接続されてい る。第1Xドライバ42A及び第2Xドライバ42Bは それぞれ走査ドライバ及び共通ドライバを含み、それぞ れがYドライバ32と同様の動作を行う。第1Xドライ バ42ABび第2Xドライバ42Bを総称してXドライ バ42とも呼ぶ。なお、図15への図示化は省略する が、プラズマディスプレイ装置204は制御回路6及び 電源回路等を備えている。

【0186】ここでは、奇数行目の行電極Xを「行電極 XA」とも呼び、偶数行目の行電極Xを「行電極XB」 とも呼ぶ、また、行電極XAにより規定される放電セル Cを「放電セルCA」と呼び、行電極XBにより規定さ れる放電セルCを「放電セルCB」と呼ぶ、行

【0187】Xドライバ42及びYドライバ32を含む アラズマディスプレイ装置204の駆動装置で以て例え ば図8-図10の各図に示す電圧VA、VXA をそれぞれ行電能XA、行電框XB、列電框Yに印加す ることにより、PDP12は駆動される。 即ち、プラズ マディスプレイ装置202と同様が効果が得られる。

【0183 なお、Xドライバ42及び行電艦Xを3分 削すれば、図11の駆動方法が適用可能である。また、 PDP12における行電極Xと列電極Yとの対象性から、Yドライバ32を分割しても構わない。また、Xド ライバ42を分割せずにYドライバ32側と同様の接続 形態とするときには、既述の図2〜図6の各駆動方法が 適用可能である。

[0189]

【発明の効果】(1) 請求項目に係る発明によれば、単位動作において少なくとも1つが他とは異なる後期の対象の維持が入ると即かる。このかめ、各級時に起対する長所を単位動作中に同時に得ることができる。し、終皮に延起する更更を向上可能ではあるが複鉱が不変になりやすい場の狭い維持パルスと、安定な故電を形成可能を協った、維持がルスとを用いることにより、発光効率での戦害と放電ないは発光の変化とを両立することができる。即ち、発光効率の改善となるといは発光の安定化とも関立することが、多米効率の空齢による高額強氏及び放電ないしは発光の安定化という表示場である。

【0190】更に、維持期間では単位動作を所定の回数 実行するので、単位動作を成す複数の維持バルスを常に 1組としてPDPを駆動する。このため、例えば上述の 発光効率の向上と放電の安定化とを両立することができ るという効果が確実に得られる。

【〇191】(2) 請求項 に係る売明によれば、維持, (小しスの展電又はソルス幅の測整によって、立ち上がり 時及び立ち下がり時の双方でな電を形成して発光効率を 向上可能を維持パルスと、要電荷を十分に蓄積して効率 を安定に形成可能を維持パルスと、要電荷を十分に蓄積して効率 で用いることができる。これにより、発光効率の向上と数 電の変定化とを、損害すれば蓄電力化と表示品質の向上 と参加立するととができる。

【0192】更に、バルス福の調整によって単位動作の 周期、即ち維持バルスの印加の周期を制御可能である。 従って、維持がルスの印加の周期をとり長く設定することによって放電電流の電流物度ないしほと一クを低減す ることができ、PDPの省電力化を図ることができる。 【0193】(3)請求項3に係る夢明によれば、休止 期間の長きの測弦によって単位動作の周期、即ち維持バ ルスの印加の周期を制御可能である。従って、維持バリ スの印加の周期を制御可能である。従って、維轄バリ スの配加の周期をとり長く設定することによって放電電 流の電流密度ないしはビークを低減することができる。 このとき、バルス福の調整と共に休止期間の長その調整 を行えば、上記周期の制御の自由度を大きくすることが

(0194】(4) 請求項4に属る発明によれば、維持 かルスの立ち上がりのタイミングをグルーフ間ですらし で維持バルスを第1電極スはよ及が第2電極に印加す る。このため、PDPの原動回路ないしは振動装置に流 れるビーク電気を低減することができる。しから、立ち 上がりの順番を変更して維持バルスを複数回印加するの で、グループ間でタイミングをずらして維持バルスを 抑制することができる。即ち、ビーク電流の低減による 音電力化と、頻度むらの抑制という表示品質の向上とを 両立することができる。

【0195】更に、維持期間では単位動作を所定の回数 実行するので、単位動件を成す複数の維持バルスを常に 1組としてPDPを駆動する。このため、例えば上述の 発光効率の向上と放電の安定化とを両立することができ るという効果が確実に得られる。

【0196】(5)請求項5に係る発明によれば、維持 パルスの立ち上がりの順番を循環的に変更するので、輝度むらをより一層、抑制することができる。

【0197】(6)請求項6に係る発明によれば、維持 バルスの立ち下がりのタイミングをグループ間でずらす ので、維持バルスの立ち下がり時に放電を形成する場合 においても上記(4)と同様の効果を得ることができ る。

6

- 【0198】(7)請求項7に係る発明によれば、維持 バルスの立ち下がりの履蓄を循環的に変更するので、維 持バルスの立ち下がり時に放電を形成する場合において も上記(5)と同様の効果を得ることができる。
- 【0199】(8) 請求項尽に係る売門によれば、単位 動作において、第1電極に立ち上がり時及び立ち下がり 時に放電を形成可能企維持パルスを印加する一方で、第 2電極に立ち上がり時のみに放電を形成可能と維持パル スを印加する。このため、第2電極に印加される維持パル ルスとして、整電商を十方に蓄積して放電の変化を図 ることができる維持パルスを用いることによって、発光 効率の加上と数率の変化と図 のである。即ち、発光効率の改善による省電力化と、発光効率の改善による高離度化及び変定な放電かいした光度が立ていた。 等による高離度化及び変定な放電ないしは発光の形成と いう表示品間のか旧とを簡単することができる。
- 【0200】更に、維持期間では単位動作を所定の回数 実行するので、単位動作を成す複数の維持パルスを常に 1組としてPDPを服動する。このため、例えば上述の 発光効率の向上と放電の変定化とを両立することができ るという効果が確実に得られる。
- 【0201】(9)請求項9に係る発明によれば、上記 (1)~(8)のいずれかの効果が発揮されて、省電力 化及び表示品質の向上が図られたプラズマディスプレイ 装置を提供することができる。

【図面の簡単な説明】

- 【図1】 実施の形態1に係るプラズマディスプレイ装置を説明するためのブロック図である。
- 【図2】 実施の形態1に係るアラズマディスアレイバネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャートである
- 【図3】 実施の形態1に係るプラズマディスプレイパ ホルの駆動方法を説明するためのタイミングチャートで ある。
- 【図4】 実施の形態1の変形例1に係るアラズマディ スプレイパネルの駆動方法を説明するためのタイミング チャートである。
- 【図5】 実施の形態1の変形例2に係るアラズマディスプレイバネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャートである。
- 【図6】 実施の形態1の変形例3に係るプラズマディ スプレイパネルの駆動方法を説明するためのタイミング チャートである。
- 【図7】 実施の形態2に係るプラズマディスプレイ装置を説明するためのブロック図である。
- 【図8】 実施の形態2に係るアラズマディスアレイパ ネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャートで ある。
- 【図9】 実施の形態2に係るプラズマディスプレイバ ネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャートで ある。

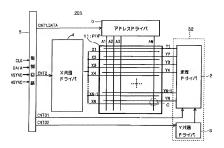
- 【図10】 実施の形態3に係るプラズマディスプレイ パネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャート である。
- 【図11】 実施の形態4に係るプラズマディスプレイ パネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャート である
- 【図12】 実施の形態5に係るプラズマディスプレイ 装置を説明するためのブロック図である。
- 【図13】 実施の形態5に係るプラズマディスプレイ パネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャート である。
- 【図14】 対向2電極型の交流型プラズマディスプレ イパネルを説明するための総断面図である。
- 【図15】 実施の形態6に係るプラズマディスプレイ 装置を説明するためのブロック図である。
- 【図16】 従来のプラズマディスプレイ装置を説明するためのブロック図である。
- 【図17】 3電極型の交流型プラズマディスプレイバネルを説明するための模式的な分解斜視図である。
- 【図18】 サブフィールド階調法における、1フレー
- ム期間のサブフィールド構成を模式的に示す図である。 【図19】 従来のプラズマディスプレイパネルの駆動 方法を示すタイミングチャートである。
- 【図20】 第2の先行技術に係るアラズマディスプレイバネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャートである。
- 【図21】 第3の先行技術に係るアラズマディスプレイパネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャートである。
- 【図22】 第4の先行技術に係るプラズマディスプレ イパネルの駆動方法を説明するためのタイミングチャートである。

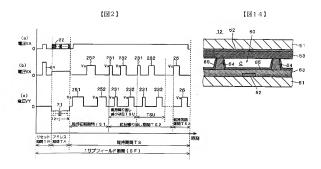
【符号の説明】

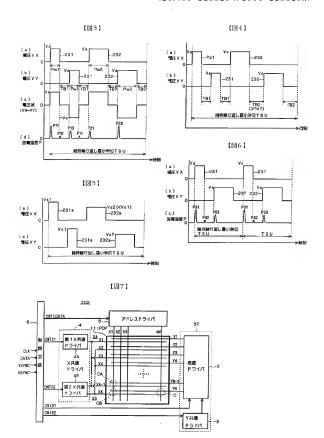
2, 2a, 2b 走査ドライバ、3, 3a, 3b Y共 通ドライバ、4、4A、4B X共通ドライバ、11、 12 プラズマディスプレイパネル、26、231、2 31a, 232, 232a, 233a, 233b, 23 4, 235a, 235b, 236, 251, 252, 2 53a, 253b, 254, 261a, 261b, 26 2 維持パルス、32 Yドライバ、42,42A,4 2B XF54K, 201, 202, 203, 204 プラズマディスプレイ装置、C, CA, CB, CC 放 電セル、DATA 入力画像データ、DC1~DC4 放電形態、P, P11~P14, P21, P23, P3 1~P33, PA, PB, PC 放電又は放電強度、P w1, Pw2 パルス幅, TB1, TB2 休止期間 TS 維持期間、TS1 維持初期期間、TS2 維持 繰り返し期間、TS3 維持終期期間、TSU 維持繰 り返し最小単位、 t1~t12, t20~t32 時 刻、X, X1~XN, XA, XB, XC 維持電極又は行

電極(第1電極)、Y, Y1~YN, Ya, Yb 走査電 B, VXC, VY, VYa, VYb 電圧、Vs, Va 極又は列電極 (第2電極)、VA, VX, VXA, VX 1, Vs2 電圧 (振幅)。

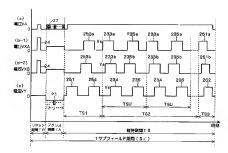
[31]

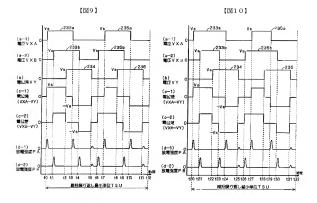


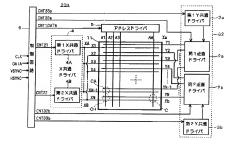




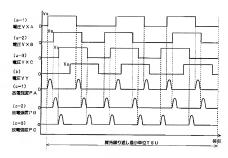




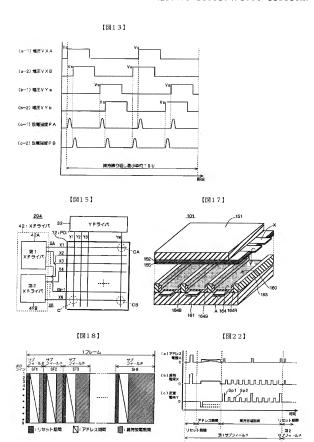


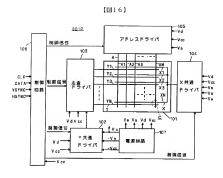


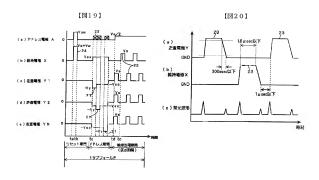
【図12】



(図11)







【図21】

